

EPR6-S系列

工业机器人专用伺服驱动器



- ▶ 支持 EtherCAT[®] 单站点控制六轴通讯模式
- ▶ 单轴最大输出功率: 2.5kW, 六轴最大输出功率: 7.5kW
- ▶ 支持上位机: 宝元、纳博特、启帆、Z运动、倍福



更优化的结构设计

20公斤尺寸: 320mm*240mm*120mm

20kg以下尺寸: 320mm*240mm*105mm

安装简洁: 四颗螺丝完成安装 编码器转接盒与伺服单线通讯

调试更便捷: 上位机直接设置参数



杰出的性能

振动抑制功能

STO安全辅助

高速DI/DO

订货型号

EPR6-S - □□□□□□
1 2 3 4 5 6
轴 轴 轴 轴 轴 轴

符号	输出功率	额定电流
A	0.2kW	1.8A
B	0.4kW	3.0A
C	0.75kW	5.5A
D	1.5kW	7.5A
E	2.5kW	13.0A

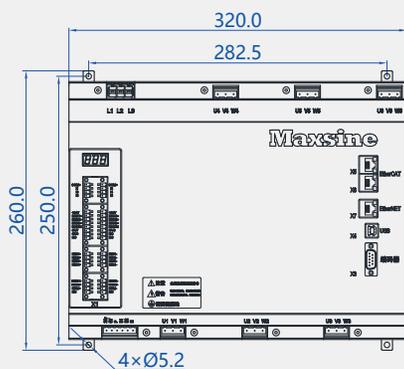
产品型号	功率分配	负载
EPR6-S-DCCAAA	1.5kw, 750w, 750w, 200w, 200w, 200w	6kg
EPR6-S-DDCBAA	1.5kw, 1.5kw, 750w, 400w, 200w, 200w	10kg
EPR6-S-EDDBBB	2.5kw, 1.5kw, 1.5w, 400w, 400w, 400w	20kg

注: EPR6-S工业机器人专用伺服驱动器六轴功率可定制。

规格参数

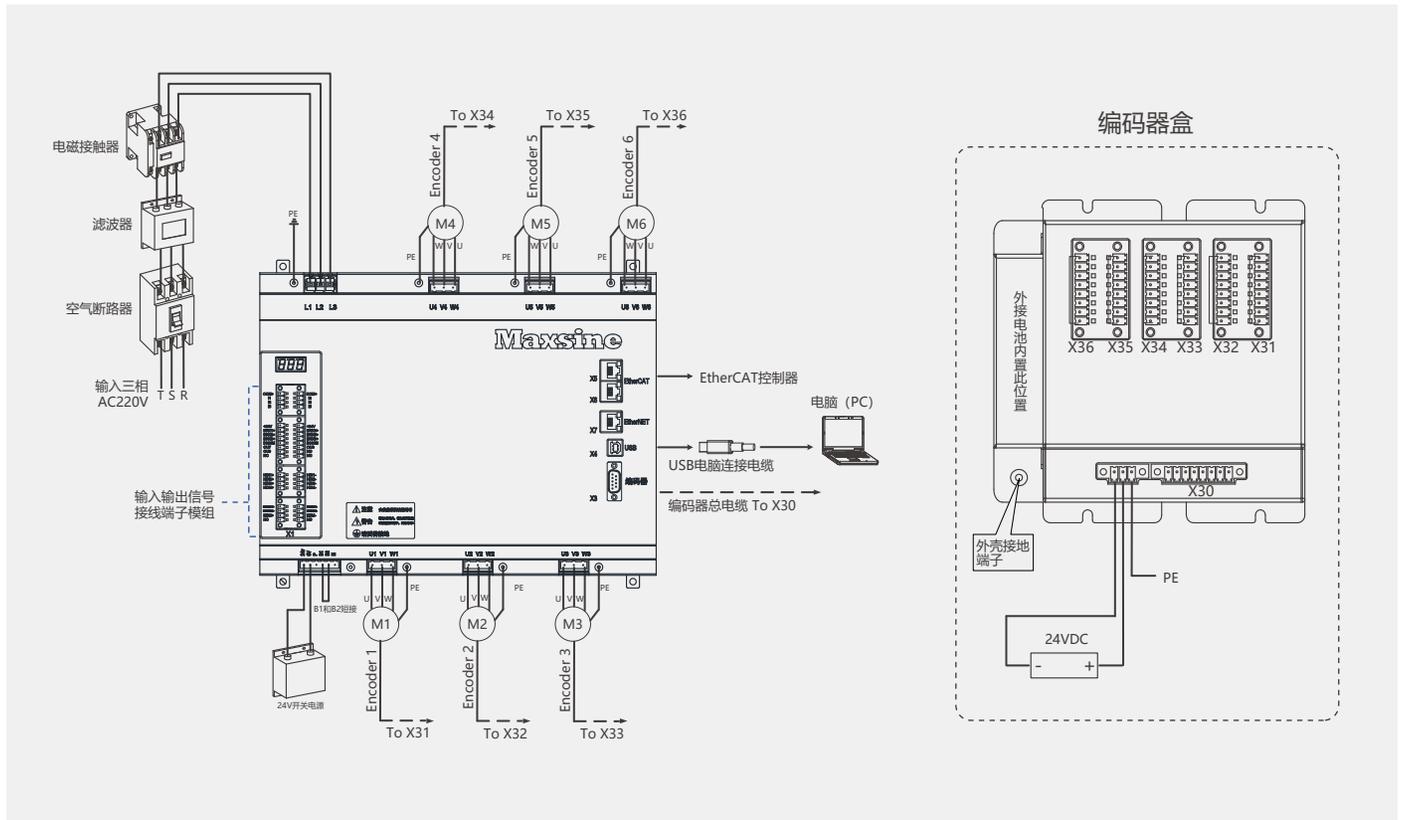
输入电源	
输入线电压	三相AC 220V
输入线电压频率	50~60HZ
电机抱闸	
开关	有
模块控制IO接口	
STO输入	有
报警输出	3路
风扇输出	无
轴控制IO	
高速DI	4
低速DI	6
DO	3
能耗制动	
制动电阻动作直流母线电压	384
最小外接制动电阻阻值	20
控制性能	
电流环/速度环/位置环最小控制周期	62.5us/62.5us/62.5us
集成安全功能	
安全扭矩关断(STO)	有
安全停止1 (SS1)	有
安全停止2 (SS2)	有
安全制动控制 (SBC)	无
支持的编码器	
绝对值编码器	支持
增量式编码器	不支持
旋转变压器	不支持
EtherCAT	
最小通讯周期	250us
应用行规	Cia402
同步类型	DC、FreeRUN
操作模式	CSP、CSV、CST
产品外部规格	
防护等级	IP20
冷却方式	自然冷却/风冷
运行环境温度	0~40
运行高度	海拔2000m以下

外形尺寸图



尺寸(mm)	型号	20kg以下	20kg
A		112	127
B		105	120

接线图



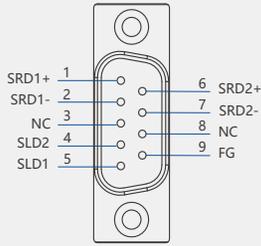
端口说明

X1信号输入输出端子

端子名称	信号名称	功能	接口
COM+, DI1, DI3, DI5	DI1/DI2/DI3/DI4/DI5/DI6	光电隔离输入, 功能可编程, 由参数P100 ~ P105定义。	C1
	COM+	DI电源 (DC12V ~ 24V)	
DO1+, DO2+, DO3+, DO4+, DO5+, DO6+, DO7, DO9	DO7, DO8, DO9	光电隔离输出, 最大输出能力50mA/25V, 功能可编程, 由参数P136 ~ P138定义。	C2
	DOCOM	DO公共端	
	DO1+/DO1-, DO2+/DO2-, DO3+/DO3-, DO4+/DO4-, DO5+/DO5-, DO6+/DO6-	光电隔离输出, 最大输出能力50mA/25V, 功能可编程, 由参数定义数字差分输出。	
HDI1+, HDI2+, HDI3+, HDI4+	HDI1+/HDI1-, HDI2+/HDI2-, HDI3+/HDI3-, HDI4+/HDI4-	高速光电隔离输入	C3
HWBB1+, HWBB2+, EDM+, NC	HWBB1+/HWBB1-, EDM+/EDM-, NC	保留	

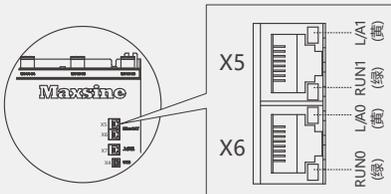
端口说明

驱动器编码器X3端子



信号名称	针脚号	功能	
信号输入	SRD1+	1	与编码器盒信号连接
	SRD1-	2	
	SRD2+	6	
	SRD2-	7	
	SLD1	5	
	SLD2	4	
屏蔽线保护地	FG	9	与信号电缆屏蔽线连接

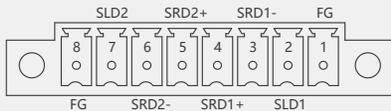
X5、X6端子插座



信号名称	针脚号	功能
TX+	1	发信号+
TX-	2	发信号-
RX+	3	收信号+
RX-	6	收信号-

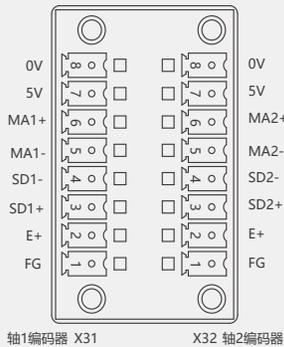
注：1、此接口接线定义为驱动器短。
2、本公司提供成品线缆，型号L□□□-ETH用于EtherCAT通讯。

编码器盒X30端子



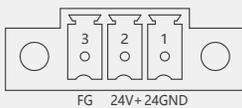
信号名称	针脚号	功能	
信号线	SRD1+	4	与编码器盒信号连接
	SRD1-	3	
	SRD2+	5	
	SRD2-	6	
	SLD1	2	
	SLD2	7	
屏蔽线保护地	FG	1/8	与信号电缆屏蔽线连接

编码器盒X31、X32端子



信号名称	针脚号	功能	
编码器电源	5V	7	编码器用5V电源（由编码器盒提供），电缆在20m以上时，为了防止编码器电压降低，电源和底线可采用多线连接或使用粗电线，编码器电池负与编码器电源0V共用引脚。
	0V	8	
电池	E+	2	
信号输入	SD1+	3	与绝对式编码器信号输出连接
	SD1-	4	
时钟输出	MA1+	5	与绝对式编码器时钟输入连接
	MA1-	6	
屏蔽线保护地	FG	1	与信号电缆屏蔽线连接

编码器盒电源端子



信号名称	针脚号	功能	
电源	24GND	1	编码器盒用24V电源
	24V+	2	
屏蔽线保护地	FG	3	与电源保护地连接



保留更新技术数据的权利，
欲知最新产品信息，敬请垂询。
2019年10编制

EPR6-S工业机器人专用伺服驱动器 Data:20191021